

Obecné lineární problémy

Variace konstant

V kapitolách o soustavách lineárních rovnic a o lineárních rovnicích n -tého řádu jsme se naučili řešit rovnice (soustavy) s nulovou pravou stranou, resp. s pravou stranou ve speciálním tvaru. V této kapitole se naučíme řešit rovnice s obecnou pravou stranou.

Uvažujme lineární diferenciální rovnici řádu n , tj.

$$a_0(t)y^{(n)} + a_1(t)y^{(n-1)} + \dots + a_n(t)y = f(t). \quad (1)$$

kde $y : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ je neznámá funkce, $a_i : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ koeficienty rovnice, $a_0(t) \neq 0$ pro všechna $x \in (a, b)$ a $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ je pravá strana.

Při značení

$$\mathcal{L}[y] = \sum_{k=0}^n a_k(t)y^{(n-k)}$$

můžeme rovnici (1) přepsat jako

$$\mathcal{L}[y] = f. \quad (2)$$

\mathcal{L} je v tomto případě lineární zobrazení z $V := C^n((a, b), \mathbb{R})$ do $W := C((a, b), \mathbb{R})$.

Uvažujme nyní soustavu rovnic, kterou můžeme zapsat ve vektorovém tvaru (viz kapitola o soustavách lineárních rovnic)

$$Y' - A(t)Y = F(t), \quad (3)$$

kde $Y : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}^n$ je neznámá funkce, $A : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}$ matice koeficientů soustavy a $F : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}^n$ pravá strana. Při značení

$$\mathcal{L}[Y] = Y' - A(x)Y \quad (4)$$

můžeme rovnici (3) přepsat jako $\mathcal{L}[Y] = F$. \mathcal{L} je v tomto případě lineární zobrazení z $V := C^1((a, b), \mathbb{R}^n)$ do $W := C((a, b), \mathbb{R}^n)$.

V následujícím můžeme tedy hovořit o obou úlohách najednou, f a y může být nahrazeno F a Y . Speciální případ $f = 0$ je tzv. *homogenní úloha*

$$\mathcal{L}[y] = 0. \quad (5)$$

Připomeňme následující větu:

Věta 1 (Prostor řešení). 1. *Množina všech řešení homogenní rovnice (5) definovaných na intervalu (a, b) tvoří vektorový prostor dimenze n .*

2. Je-li y_p řešení nehomogenní rovnice (2) na (a, b) , pak množina všech řešení rovnice (2) na (a, b) je $\{y_p + y : y \text{ je řešení (5) na } (a, b)\}$.

První část věty říká, že množina řešení homogenní úlohy (5) tvoří lineární podprostor prostoru V (je to jádro zobrazení \mathcal{L}). *Fundamentálním systémem* rovnice (2) rozumíme libovolnou bázi tohoto podprostoru. Jinými slovy fundamentální systém je n -tice funkcí $\{y_1, \dots, y_n\}$ takových, že obecné řešení homogenní úlohy (5) má tvar

$$y_h(t) = c_1 y_1(t) + \dots + c_n y_n(t), \quad (6)$$

kde c_i jsou reálné konstanty. Druhá část věty říká, že k nalezení obecného řešení (2) stačí určit fundamentální systém a jedno (pevně zvolené) řešení nehomogenní úlohy, tzv. *partikulární řešení*.

Poznámka. Obecný návod, jak nalézt fundamentální systém či partikulární řešení, neexistuje. Pokud však najdeme fundamentální systém, lze nalézt i partikulární řešení ve tvaru

$$y(t) = c_1(t) y_1(t) + \dots + c_n(t) y_n(t), \quad (7)$$

přičemž určení $c_i(t)$ se redukuje na řešení soustavy n lineárních (algebraických) rovnic a následnou integraci. Tato metoda se nazývá *variace konstant*.

Věta 2 (Variace konstant pro rovnice n -tého řádu). *Nechť $\{y_1, \dots, y_n\}$ je fundamentální systém rovnice (1). Nechť $c_1(t), \dots, c_n(t)$ splňují pro $\forall t \in (a, b)$ soustavu (pro přehlednost proměnnou x vynecháváme)*

$$\begin{aligned} c_1' y_1 + c_2' y_2 + \dots + c_n' y_n &= 0 \\ c_1' y_1' + c_2' y_2' + \dots + c_n' y_n' &= 0 \\ &\vdots \\ c_1' y_1^{(n-2)} + c_2' y_2^{(n-2)} + \dots + c_n' y_n^{(n-2)} &= 0 \\ c_1' y_1^{(n-1)} + c_2' y_2^{(n-1)} + \dots + c_n' y_n^{(n-1)} &= \frac{f}{a_0}. \end{aligned} \quad (8)$$

Potom funkce (7) je řešením úlohy (1).

Věta 3 (Variace konstant pro soustavy rovnic). *Nechť $\{Y_1, \dots, Y_n\}$ je fundamentální systém soustavy (3). Nechť $c_1(t), \dots, c_n(t)$ splňují pro $\forall x \in (a, b)$ soustavu (pro přehlednost proměnnou x vynecháváme)*

$$c_1' Y_1 + c_2' Y_2 + \dots + c_n' Y_n = F \quad (9)$$

Potom funkce $Y(t) = c_1(t) Y_1(t) + \dots + c_n(t) Y_n(t)$ je řešením úlohy (3).

Poznámka. Zdůrazněme, že variace konstant funguje pro obecnou rovnici typu (1) a (3), třebaže se obvykle používá jen pro rovnice a soustavy s konstantními koeficienty, neboť tam umíme efektivně sestavit fundamentální systém.

Poznámka. Na závěr úvodního textu poznamenejme, že rovnice n -tého řádu (1) je „ekvivalentní“ se soustavou rovnic (3), kde

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \\ -\frac{a_n}{a_0} & -\frac{a_{n-1}}{a_0} & -\frac{a_{n-2}}{a_0} & \dots & -\frac{a_1}{a_0} \end{pmatrix} \quad \text{a} \quad F(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ f(t) \end{pmatrix}$$

Ekvivalentní v následujícím smyslu: Je-li y řešení (1) a definujeme-li $Y(t) := (y(t), y'(t), \dots, y^{(n-1)}(t))$, pak Y je řešení (3). A naopak, jestliže Y je řešení (3), pak první souřadnice Y_1 je řešením rovnice (1). (Rozmyslete si podrobně)

Příklad 1. Najděte partikulární řešení rovnice $y'' + y = 1/\cos t$.

Řešení. Fundamentální systém je $\{\cos t, \sin t\}$, tj. partikulární řešení hledáme ve tvaru $c_1(t) \cos x + c_2(t) \sin t$. Soustava (9) se zde redukuje na

$$\begin{aligned} c_1' \cos t + c_2' \sin t &= 0 \\ -c_1' \sin t + c_2' \cos t &= \frac{1}{\cos t}. \end{aligned}$$

Vyřešíme (šikovný trik je násobit první rovnicí $\cos t$, druhou $-\sin t$): $c_1' = -\sin t/\cos t$, $c_2' = 1$. Integrace dává

$$c_1(t) = \ln |\cos t|, \quad c_2(t) = t.$$

Výsledek platí na intervalech nenulovosti $\cos t$, tj. $((2k-1)\frac{\pi}{2}, (2k+1)\frac{\pi}{2})$.

Příklad 2. Řešme úlohu $y''' - y' = \frac{e^t}{1+e^t}$.

Řešení. Fundamentální systém: $\{1, e^t, e^{-x}\}$. Partikulární řešení hledáme ve tvaru $c_1(t) + c_2(t)e^t + c_3(t)e^{-x}$. Systém pro c_i' se redukuje na

$$\begin{aligned} c_1' + c_2' e^t + c_3' e^{-t} &= 0 \\ c_2' e^t - c_3' e^{-t} &= 0 \\ c_2' e^t + c_3' e^{-t} &= \frac{e^t}{1+e^t}. \end{aligned}$$

Řešení je

$$c_1'(t) = -\frac{e^t}{1+e^t}, \quad c_2'(t) = 1/2 (1+e^t)^{-1}, \quad c_3'(t) = 1/2 \frac{e^{2t}}{1+e^t}.$$

Integrace dává

$$c_1(t) = -\ln(1+e^t), \quad c_2(t) = -1/2 \ln(1+e^t) + 1/2 \ln(e^t), \\ c_3(t) = 1/2 e^t - 1/2 \ln(1+e^t).$$

Příklad 3. Najděte řešení následující soustavy rovnic:

$$y' = 3y - 6z + \frac{e^{2t}}{2+e^t}, \\ z' = y - 2z.$$

Řešení. Řešme nejprve homogenní soustavu

$$\begin{pmatrix} \lambda - 3 & 6 \\ -1 & \lambda + 2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 0 & \lambda^2 - \lambda \\ -1 & \lambda + 2 \end{pmatrix},$$

tedy $z(t) = ce^t + d$ a $y(t) = z' + 2z = 3ce^t + 2d$. Věta 3 nám dává

$$3c'(t)e^t + 2d'(t) = \frac{e^{2t}}{2+e^t} \\ c'(t)e^t + d'(t)e^{-t} = 0,$$

odtud $c(t) = \int \frac{e^t}{2+e^t} dt = \ln(2+e^t)$, $d(t) = -\int \frac{e^{2t}}{2+e^t} dt = -e^t + 2\ln(2+e^t)$.
Výsledek tedy je:

$$y(t) = 3ce^t + 2d + 3e^t \ln(2+e^t) - 2e^t + 4\ln(2+e^t) \\ z(t) = ce^t + d + e^t \ln(2+e^t) - e^t + 2\ln(2+e^t).$$